COMPITO DI APPLICAZIONI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE

15 giugno 2015 (Punteggio su 30/30; Tempo 2h)

Esercizio 1 (punti 8)

Dato il seguente training set S:

InCorso	VotoMaturità	Classe	
Si	Alto	Si	
Si	Basso	No	
No	Medio	Si	
?	Medio	No	
No	Alto	Si	
No	Medio	Si	
Si	Basso	No	
Si	Alto	No	
Si	Basso	No	
No	Basso	Si	
?	Alto	No	
Si	Medio	No	
No	Medio	Si	
Si	Alto	No	
No	Basso	Si	

a) Si calcoli l'entropia del training set rispetto all'attributo Classe

Entropia: $H(C) = -\sum_{i} P(c_i) \log_2 P(c_i)$

dove $P(c_i)$ è la probabilità della classe c_i .

- b) Si calcoli il guadagno dei due attributi rispetto a questi esempi di training
- c) si costruisca un albero decisionale ad un solo livello per il training set dato, indicando le etichette delle foglie (numero di esempi finiti nella foglia/numero di esempi finiti nella foglia non appartenenti alla classe della foglia).
- d) si classifichi l'istanza:

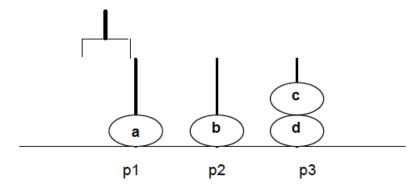
?	Alto
---	------

Esercizio 2 (punti 8)

L'esercizio su CLP si è svolto alle ore 10:30 in Lab Info Grande.

Esercizio 3 (punti 8)

Siano dati lo stato iniziale rappresentato in figura e descritto dalle seguenti formule atomiche: [ontable(a,p1), ontable(b,p2), ontable(d,p3), on(c,d),clear(a), clear(b), clear(c), handempty]



(a,b,c rappresentano dei blocchi e p1,p2,p3 le uniche 3 posizioni occupabili del tavolo), le azioni stack(X,Y), unstack(X,Y), putdown(X,Pos), pickup(X,Pos) modellate come segue (Pos è una variabile che rappresenta la posizione del tavolo, X,Y rappresentano blocchi):

pickup(X,Pos)

PRECOND: ontable(X,Pos), clear(X), handempty

DELETE: ontable(X,Pos), clear(X), handempty

ADD: holding(X), empty(Pos)

putdown(X,Pos)

PRECOND: holding(X), empty(Pos) DELETE: holding(X), empty(Pos)

ADD: ontable(X,Pos), clear(X), handempty

stack(X,Y)

PRECOND: holding(X), clear(Y)
DELETE: holding(X), clear(Y)
ADD: handempty, on(X,Y), clear(X)

unstack(X,Y)

PRECOND: handempty, on(X,Y), clear(X) DELETE: handempty, on(X,Y), clear(X)

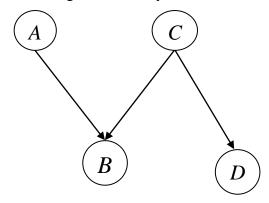
ADD: holding(X), clear(Y)

descrivere come l'algoritmo lineare backward STRIPS trova un piano per il goal: ontable(c,Pos)

supponendo che - in caso si utilizzi l'azione putdown(X,Pos) - la precondizione holding(X) è sempre l'ultima delle sue precondizioni ad essere estratta dalla pila di goal da soddisfare.

Esercizio 4 (punti 6) –per chi ha seguito nell'A.A. 2006/07 o successivi

Sia data la seguente rete bayesiana:



dove tutte le variabili assumono i valori yes e no. Le tabelle di probabilità condizionata sono

P(A)	
A=yes	0.2
A=no	0.8

P(C)	
C=yes	0.05
C=no	0.95

P(B AC)	no,no	no,yes	yes,no	yes,yes
B=yes	0.1	0.85	0.9	0.99
B=no	0.9	0.15	0.1	0.01

P(D C)	110	yes
D=yes	0.1	0.95
D=no	0.9	0.05

Si calcoli la probabilità P(D|A,B)

Esercizio 4a (punti 3) –per chi ha seguito nell'A.A. 2004/05 o precedenti

Scrivere il meta interprete per Prolog puro, che ne conserva regola di calcolo e modalità di selezione delle clausole.

Esercizio 4b (punti 3) -per chi ha seguito nell'A.A. 2004/05 o precedenti

Spiegare brevemente qual è la differenza fra la formulazione di Green e la formulazione di Kowalski nel planning automatico mediante deduzione.

SOLUZIONE

Esercizio 1

```
a) info(S)=-7/15*log<sub>2</sub> 7/15-8/15*log<sub>2</sub> 8/15= 0.997 b)
```

Per calcolare il guadagno dell'attributo InCorso non si usa l'entropia calcolata su tutto il training set ma solo sugli esempi che hanno InCorso noto (insieme F):

 $info(F) = -7/13 * log_2 7/13 - 6/13 * log_2 6/13 = 0.996$

 $\inf_{O_{InCorso}(F) = 7/13*(-1/7*log_2 1/7 - 6/7*log_2 6/7) + 6/13(-6/6*log_2 6/6 - 0/6*log_2 0/6) = 0.538*0.592* + 0.462*0 = 0.318*$

gain(InCorso) = 13/15*(0.996-0.318) = 0.588

 $splitinfo(InCorso) = -7/15*log_2(7/15) - 6/15*log_2(6/15) - 2/15*log_2(2/15) = 1.429$

gainratio(InCorso) = 0.588/1.429 = 0.411

 $\infov_{otoMaturit\`{a}}(S) = 5/15*(-2/5*log_{2}2/5-3/5*log_{2}\ 3/5) + 5/15*(-3/5*log_{2}3/5-2/5*log_{2}\ 2/5) + 5/15*(-2/5*log_{2}2/5-3/5*log_{2}\ 3/5) = 0.333*0.971+0.333*0.971+0.333*0.971=0.971$ $gain(VotoMaturit\`{a}) = 0.997 - 0.971 = 0.026$ $splitinfo(VotoMaturit\`{a}) = -5/15*log_{2}(5/15) - 5/15*log_{2}(5/15) - 5/15*log_{2}(5/15) = 1.585$ $gainratio(VotoMaturit\`{a}) = 0.026/1.585 = 0.016$

c) L'attributo scelto per la radice dell'albero è InCorso

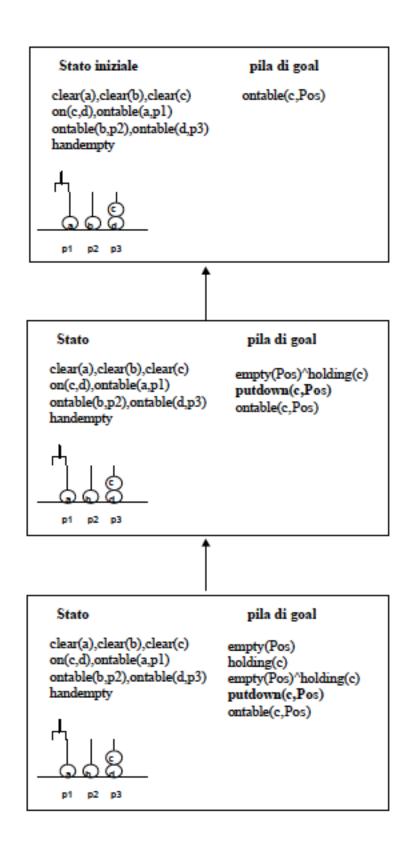
si no si 6.923/0.923

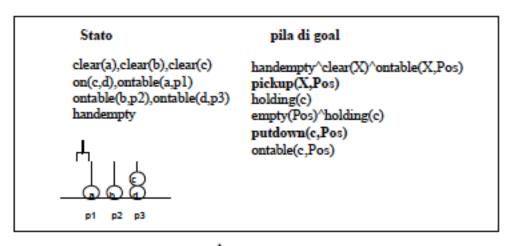
d) l'istanza viene divisa in due parti, di peso rispettivamente 8.077/15=0.538 e 6.923/15=0.462. La prima parte viene mandata lungo il ramo si e classificata come no con probabilità 7.077/8.077=87.6% e come Si con probabilità 1/8.077=12.4%. La seconda parte viene mandata lungo il ramo no e classificata come si con probabilità 6/6.923=86.7% e come no con probabilità 0.923/6.923=13.3%. Quindi in totale la classificazione dell'istanza è

P(Si) = 0.538*12.4%+0.462*86.7%=0.467

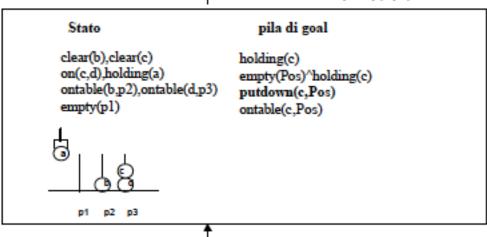
P(No) = 0.538*87.6% + 0.462*13.3% = 0.533

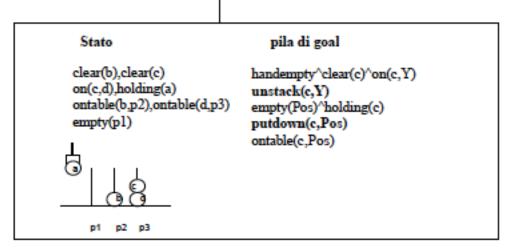
Esercizio 3

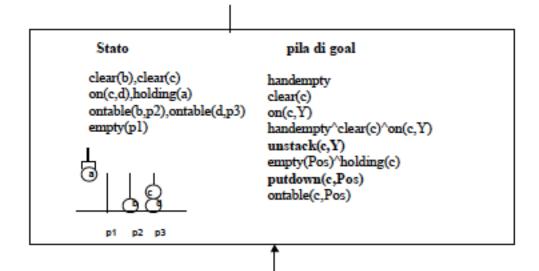


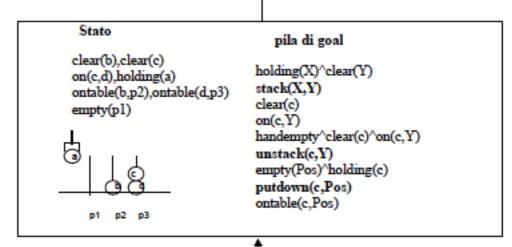


congiunz vera nello stato iniziale per X/a Pos/p1 simula l'esecuzione di pickup(a,p1)

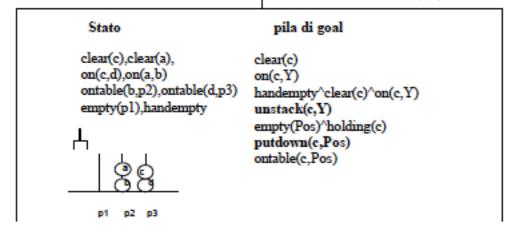




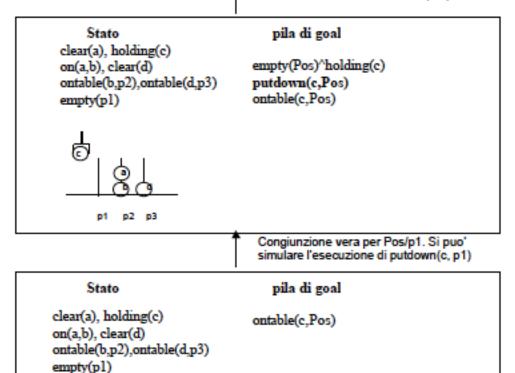




congiunz vera nello stato iniziale per X/a Y/b simula l'esecuzione di stack(a,b)



clear(c) vera nello stato corrente on(c,Y) vera per Y/d. Congiunzione vera. Si puo' simulare l'esecuzione di unstack(c,d)



Goal vero per Pos/p1 e piano:

p1 p2 p3

- 1. pickup(a,p1)
- 2. stack(a,b)
- 3. unstack(c,d)
- 4. putdown(c,p1)

Esercizio 4

Si calcoli la probabilità P(D|A,B)

P(D|A,B)=P(D,A,B)/P(A,B)

 $P(D,A,B)=P(D,A,B,C)+P(D,A,B,\sim C)$

 $P(A,B)=P(D,A,B)+P(\sim D,A,B,C)+P(\sim D,A,B,\sim C)$

P(D,A,B,C)=P(A)P(C)P(B|A,C)P(D|C)=0.2*0.05*0.99*0.95=0.009405

 $P(D,A,B,\sim C)=P(A)P(\sim C)P(B|A,\sim C)P(D|\sim C)=0.2*0.95*0.9*0.1=0.0171$

 $P(\sim D,A,B,C)=P(A)P(C)P(B|A,C)P(\sim D|C)=0.2*0.05*0.99*0.05=0.000495$

 $P(\sim D,A,B,\sim C)=P(A)P(\sim C)P(B|A,\sim C)P(\sim D|\sim C)=0.2*0.95*0.9*0.9=0.1539$

P(D,A,B) = 0.009405 + 0.0171 = 0.026505

P(A,B) = 0.026505 + 0.000495 + 0.1539 = 0.1809

P(D|A,B) = 0.026505/0.1809 = 0.14651741293